SCHULUNG

Robotersicherheit

Sicherheitsfunktionen CS9

Inhalt

- Grundlagen zu einschlägigen Normen und CE-Zertifizierungsprozess
- Prozess der Risikobewertung mit Erarbeitung von Maßnahmen zur Risikominderung
- Sicherheitsarchitektur der CS9
- Vorstellung der einzelnen Funktionen
  - Kartesische Zonen
  - Kartesische Geschwindigkeiten
  - sichere Achslimits, -geschwindigkeiten
  - Stoppfunktionen des Roboters (SS0, SS1, SS2)
  - sichere Tools
- Besprechung der Funktionen anhand eines konkreten Beispiels
- Vorstellung der Konfigurationssoftware Safe PMT und SRS
- Praktische Umsetzung am Objekt anhand einschlägiger Beispiele und Übungen

Ziel

Möglichkeiten und Umsetzung der neuen Sicherheitsfunktionen für Anlagenkonstruktion und Roboterprogrammierung

Teilnehmer

Konstrukteure, Programmierer, Sicherheitsingenieure

Voraussetzung

Grundlegendes Verständnis des Konzepts der Maschinensicherheit

Nutzen für den Teilnehmer

- Schneller Einstieg in die Konfiguration von Sicherheitsaspekten von CS9-Roboteranlagen
- Erarbeitung der Relevanz der Normen ISO 13849, 10218, 12100 und ISO/TS 15066 für die Konzeption von Roboteranlagen
- Abschätzung der Auswirkungen der mit der CS9 zur Verfügung stehenden Sicherheitsfunktionen für den koexistenten Betrieb, wie z.B. Auswirkungen auf Taktzeit, Platzbedarf innerhalb der Zelle, Zellen-Footprint
- Zielführende Implementierung moderner Sicherheitskonzepte, insbesondere im Hinblick auf die sinnvolle Auslegung und Integration trennender Schutzvorrichtungen

Dauer: 4,5 Tage
Kursnummer: 9.5

Staubli ist eine Handelsmarke von Stäubli International AG und ist in der Schweiz und anderen Ländern registriert. © Stäubli 2019
Wir behalten uns das Recht vor, Produktspezifikationen ohne vorherige Ankündigung zu ändern.
corporate.communications@staubli.com | Bildrechte: Semaphore, Shutterstock, Stäubli